

# Kapitel I - Das klassische Entscheidungsmodell

## Induktive Statistik

Prof. Dr. W.-D. Heller  
Hartwig Senska  
Carlo Siebenschuh

# Die drei grundlegenden Aufgabenstellungen der schließenden Statistik

**Beispiel:** *Kontrolle einer Warenpartie mit  $N$  Produkteinheiten*

**Aufgabenstellung:** Ermittlung des Qualitätsniveaus der Warenpartie mittels einer Stichprobe.

Was heißt Qualitätsniveau ?

Z.B.: **Ausschussanteil**, **damit:** Entscheidung über den Ausschussanteil

# Aufgaben der induktiven Statistik:

Festlegung eines Entscheidungsverfahrens auf der Grundlage des Ergebnisses einer Stichprobe (z.B. Annahme/Ablehnung der Nullhypothese)

**Problem:**

Fehlentscheidungen sind nicht auszuschließen, da die Information aus der Stichprobe unvollständig ist.

# Mögliche Vorgehensweise:

## 1. Entscheidung:

Entscheidung über Annahme oder Ablehnung der Warenpartie

Schritt 1: Überlegung, bis zu welchem Ausschussanteil die Annahme einer Warenpartie noch sinnvoll ist:

*Tolerierbarer Ausschussanteil  $p_0$*

Schritt 2: Hypothesen über die Warenpartie:

*$p$  wahrer Ausschussanteil*

$H_0: p \leq p_0$                        $H_1: p > p_0$

*Nullhypothese*                      *Gegenhypothese*

# Mögliche Vorgehensweise:

## Somit als Resultat:

Annahme der Warenpartie: *Nullhypothese konnte nicht verworfen werden.*

Ablehnung der Warenpartie: *Gegenhypothese wird für richtig angesehen.*

# Mögliche Vorgehensweise:

## 2. Entscheidung:

Angabe eines auf Grund des Stichprobenergebnisses für sinnvoll erachteten Wertes des Ausschussanteils der Warenpartie ("Schätzwert" für den Ausschussanteil)

**Problem:** Eine Stichprobe liefert nur eine unvollständige Information.

⇒ Angabe eines wahren Werts für den Ausschussanteil auf Grund der Stichprobe ist nicht möglich. Es kann nur ein **Schätzwert** angegeben werden.

# Mögliche Vorgehensweise:

- Entscheidung:** Angabe eines Ausschussanteils, der ausgehend von dem Stichprobenergebnis als sinnvoller möglicher Ausschussanteil angesehen werden kann.
- Problem:** Es ist unbekannt, wie weit man mit dem Schätzwert vom wahren Wert entfernt ist. Der Schätzfehler kann nur über eine Totalerhebung ermittelt werden.

# Mögliche Vorgehensweise:

## 3. Entscheidung

### **Angabe eines Schätzbereiches:**

Ein Schätzwert ist wegen der beschriebenen Unsicherheit unbefriedigend.

**Besser:** Angabe eines Bereiches, der mit hoher Sicherheit den wahren Wert abdeckt.

**Problem:** Je größer der Bereich, desto größer die Sicherheit, dass der wahre Wert abgedeckt ist. Aber je größer der Bereich, desto geringer die darin enthaltene Information.

⇒ Vorgabe einer Wahrscheinlichkeit, mit der der Bereich den wahren Wert abdeckt. (*Konfidenz- oder Vertrauensintervall*)

# Zusammenfassung

3 Entscheidung und damit 3 Aufgabenstellungen der schließenden Statistik:

- ① Entscheidung über zwei Hypothesen ( "Tests" )
- ② Angabe eines Schätzwertes ( "Punktschätzung" )
- ③ Angabe eines Schätzbereichs ( "Bereichschätzung" )

Zur Einordnung in die Entscheidungstheorie wird zunächst eine formale Darstellung einer Entscheidungssituation betrachtet.

# Entscheidungstheoretische Darstellung

$Z$  Menge von Zuständen (**Zustandsraum**),  
von denen genau einer zutrifft.

Im Beispiel: Zustand = Ausschussanteil

$$Z = \left\{ \frac{k}{N} \mid k = 0, 1, 2, \dots, N \right\} \subset [0, 1]$$

$A$  Menge von Aktionen bzw. Entscheidungen (**Aktionsraum**)  
(Hypothesen ermitteln und annehmen/ablehnen,  
Schätzwert, Schätzbereich)

$E$  Menge von Ergebnissen (Ergebnisraum) abhängig von  
Aktion (i.d.R.  $E = \mathbb{R}$ )

$f$  Funktion ( $A \times Z \rightarrow E$ ) mit  $e = f(a, z)$ ; gibt zu jeder  
Kombination aus Zustand  $z \in Z$  und Aktion  
 $a \in A$  das Ergebnis  $e \in E$  an

- 1) Schaden bei fälschlicher Ablehnung/Annahme einer bestimmten Hypothese.
- 2) Schaden abhängig von Differenz zwischen wahren und geschätztem Wert.
- 3) Liegt Wert im geschätzten Intervall  $\rightarrow$  Schaden ?

# Entscheidungstheoretische Darstellung

**Aufgabe:** Entscheidung treffen bezüglich Aktion  
Aktion wird beurteilt (“optimal“?) anhand eines  
Vergleichskriteriums (schafft *Präferenzen*).  
Dies führt zur *Präferenzrelation*.

# Entscheidungstheoretische Darstellung

## Definition:

Sei  $M$  eine Menge

Eine Teilmenge  $R \subset M \times M$  heißt *Präferenzrelation* auf  $M$ , wenn gilt:

- $(x, y) \in R$  und  $(y, z) \in R \Rightarrow (x, z) \in R$  (transitiv)
- $(x, x) \in R$  für alle  $x \in M$  (reflexiv)

$(x, y) \in R$  wird interpretiert als "x ist mindestens gleich gut wie y".

**Andere Schreibweise** zu  $(x, y) \in R : x \succeq y$

# Entscheidungstheoretische Darstellung

- $(y, x) \notin R$  bzw.  $y \not\succeq x$  bedeutet  $x \succ y$   
"x wird y strikt vorgezogen"
- falls  $x \succeq y$  und  $y \succeq x$ , schreibt man  $x \sim y$   
"x und y sind äquivalent"

# Entscheidungstheoretische Darstellung

Ausdruck für *Optimalität* von  $m^* \in R$

- es gibt kein besseres Element in  $m \in R$ :  
Es gibt kein  $x \in M$  mit  $x \succ m^*$
- $m^*$  wird allen anderen  $x \in M$  vorgezogen:  
 $m^* \succeq y$  für alle  $y \in M$

# Definition

- falls es ein  $m^* \in M$  gibt mit: Es gibt kein  $x \in M$  mit  $x \succ m^*$   
sagt man,  $m^*$  ist *maximal*
- falls es ein  $m^* \in M$  gibt mit:  $m^* \succeq x$  für alle  $x \in M$   
sagt man,  $m^*$  ist *bestes* bzw. *größtes* Element

## Beispiel (Bundesliga):

Sei  $M$  Menge der Bundesligamannschaften

Wenn  $x \in M$  nicht gegen  $y \in M$  verloren hat, gelte  $x \succeq y$

*Ist das eine Präferenzrelation? Gilt Transitivität?*

*Wäre das Punkteverhältnis eine Präferenzordnung?*

**Definition:**

Eine Präferenzrelation  $\preceq$  auf  $M$  heißt *vollständig* oder *Präferenzordnung*, wenn

für alle  $x, y \in M$  gilt :  $x \preceq y$  oder  $y \preceq x$ .

Je zwei Elemente sind vergleichbar.

Durch Einführung einer Präferenzrelation verwandelt sich die Aktionenwahl in ein *abstraktes Optimierungsproblem*. Die beste Aktion wird rechentechisch ermittelt.

**Aufgabe:** Festlegung der Präferenzrelation (Geschäftsprinzipien) bzgl. der Aktionen.

Dazu: Vergleichen aller Aktionen hinsichtlich der resultierenden Ergebnisse

Erfordert: Vergleichbarkeit der Ergebnisse, d.h. Präferenzrelation bzw. -ordnung auf  $E$

Spezialfall:  $E = \mathbb{R}$ , (d.h.:  $f : Z \times A \rightarrow E$  ist reellwertig)

“echtes”  $\leq$  liefert eine Präferenzrelation  $R$  (inkl. Transitivität und Reflexivität  $(e, e)$ ), d.h. gilt  $e_1 < e_2$ , so ist Ergebnis  $e_1$  besser als  $e_2$  mit  $(e_1, e_2) \in R$ .

Interpretation von  $f(z, a) = e$  als *Schaden*.  $f$  ist *Schadensfunktion* ( $S$  statt  $f$ )

# Bezeichnung

$(A, Z, S)$  ist eine *Entscheidungssituation* bestehend aus

- Aktionenraum  $A$
- Zustandsraum  $Z$
- Schadensfunktion  $S : A \times Z \rightarrow R$

# Bezeichnung

Falls  $A = \{a_1, \dots, a_m\}$  und  $Z = \{z_1, \dots, z_n\}$  endlich

	$z_1$	$\dots$	$z_j$	$\dots$	$z_n$
$a_1$	$s_{11}$	$\dots$	$\dots$	$\dots$	$s_{1n}$
$\vdots$	$\vdots$		$\vdots$		$\vdots$
$a_i$	$\vdots$	$\dots$	$s_{ij}$	$\dots$	$\vdots$
$\vdots$	$\vdots$		$\vdots$		$\vdots$
$a_m$	$s_{m1}$	$\dots$	$\dots$	$\dots$	$s_{mn}$

mit  $s_{ij} = S(a_i, z_j)$ . Matrix  $S = (s_{ij})$  heißt *Schadensmatrix*

# Beispiel - Ausschussanteil

Ausschussanteil  $p \in [0, 1]$

## Entscheidungen:

$a_1$ : "Warenpartie ausliefern"

$a_2$ : "Warenpartie nicht ausliefern"

Schaden bei

großem  $p$  und Auslieferung

kleinem  $p$  und keine Auslieferung

**Sonst:** kein Schaden

# Beispiel - Ausschussanteil

Beispiel für Schadensfunktion

$$S(a_1, p) = \begin{cases} 0 & p \leq 0,01 \\ 5000 & p > 0,01 \end{cases}$$

$$S(a_2, p) = \begin{cases} 200 & p \leq 0,01 \\ 0 & p > 0,01 \end{cases}$$

**Hier:** "Grobe Betrachtung" der Entscheidungssituation

**Meist:** Differenzierbare Abhängigkeit des Schadens von  $p$ .

## Beispiel - Ausschussanteil

### **Bezüglich Präferenzrelation $\preceq$ auf $A$ :**

Eine Aktion  $a_1$  sollte  $a_2$  präferiert werden ( $a_1 \succeq a_2$ ), wenn der Schaden von  $a_1$  bei allen Zuständen niedriger als oder höchstens gleich ist wie der Schaden von  $a_2$ , also

$$S(a_1, z) \leq S(a_2, s) \text{ für alle } z \in Z$$

# Dominieren

## Definition:

gegeben  $(A, Z, S)$

$a_1$  dominiert  $a_2$ , falls

$$S(a_1, z) \leq S(a_2, z) \text{ für alle } z \in Z$$

$a_1$  dominiert  $a_2$  strikt, falls

$$S(a_1, z) \leq S(a_2, z) \text{ für alle } z \in Z$$

und  $S(a_1, z^0) < S(a_2, z^0)$  für mindestens  
ein  $z^0 \in Z$

# Dominanzprinzip

## Definition:

Sei  $(A, Z, S)$  eine Entscheidungssituation.

Eine Präferenzrelation  $\preceq$  auf  $A$  genügt dem *Dominanzprinzip*, falls gilt

“dominiert  $a_1 \in A$  die Aktion  $a_2 \in A$   
so gilt  $a_1 \succeq a_2$ ”

**Folgerung:** Genügt  $\preceq$  dem Dominanzprinzip, so kann man zur Bestimmung einer besten Aktion die dominierten Aktionen außer Acht lassen (*eliminieren*).

# Dominanzprinzip

## Satz:

Sei  $(A, Z, S)$  eine Entscheidungssituation,  $\preceq$  eine Präferenzrelation auf  $A$ , die dem Dominanzprinzip genügt. Sei  $A_0 \subset A$  eine Teilmenge von Aktionen mit folgender Eigenschaft:

Zu jeder Aktion  $a \notin A_0$  existiert eine Aktion  $a' \in A_0$ , die  $a$  dominiert.

# Dominanzprinzip

## Dann gilt:

1. Gibt es eine maximale Aktion in  $A$ , so auch in  $A_0$ .
2. Eine Aktion  $a^* \in A$  ist genau dann beste Aktion, falls sie allen Aktionen in  $A_0$  vorgezogen wird:

$$a^* \succeq a \text{ für alle } a \in A_0$$

Die Präferenzrelation muss nicht genau bekannt sein zur *Eliminierung der dominierten Aktionen*; sie muss lediglich dem Dominanzprinzip genügen.

# Dominanzprinzip

## **Definition:**

$(A, Z, S)$  sei Entscheidungssituation.

$a^* \in A$  dominiere alle Aktionen aus  $A$ .

Somit gilt für alle  $a \in A$

$$S(a^*, z) \leq S(a, z), \forall z \in Z$$

Dann heißt  $a^*$  *gleichmäßig beste Aktion*

(Existiert nur in wenigen Fällen in der Praxis)

**Gesucht:**

Allgemeingültiges Verfahren, das jede Entscheidungssituation  $(A, Z, S)$  durch Angabe einer Präferenzrelation auf  $A$  vervollständigt.

**Definition:**

$(A, Z, S, \preceq)$  bestehend aus Entscheidungssituation  $(A, Z, S)$  und  
Präferenzordnung  $\preceq$  auf  $A$ , die dem Dominanzprinzip genügt,  
heißt  
*Entscheidungsmodell.*

# Beispiel - Entscheidungsmodell

**Gegeben:** Schadensmatrix

$A \setminus Z$	$z_1$	$z_2$	$z_3$
$a_1$	3	2	5
$a_2$	3	3	2, 5
$a_3$	4	3	2
$a_4$	2	1	5

**Ansatz:** Betrachte zu  $a \in A$  :  $\max_{z \in Z} S(a, z)$

Somit:  $a \preceq a'$ , falls  $\max_{z \in Z} S(a, z) \geq \max_{z \in Z} S(a', z)$

# Beispiel - Entscheidungsmodell

$A \setminus Z$	$z_1$	$z_2$	$z_3$
$a_1$	3	2	5
$a_2$	3	3	2, 5
$a_3$	4	3	2
$a_4$	2	1	5

$$\max_{z \in Z} S(a_1, z) = 5,$$

$$\max_{z \in Z} S(a_2, z) = 3,$$

$$\max_{z \in Z} S(a_3, z) = 4,$$

$$\max_{z \in Z} S(a_4, z) = 5$$

**Somit:**

$$a_2 \succ a_3 \succ a_1 \sim a_4$$

Vollständige Angabe der Präferenzordnung  $R \subset A \times A$ :

$$R = \{(a_1, a_1), (a_1, a_4), (a_2, a_1), (a_2, a_2), (a_2, a_3), (a_2, a_4), \\ (a_3, a_1), (a_3, a_3), (a_3, a_4), (a_4, a_1), (a_4, a_4)\}$$

# Beispiel - Entscheidungsmodell

**Hier:** "optimal" ist  $a_2$  mit

$$\max_{z \in Z} S(a_2, z) = \min_{a \in A} \max_{z \in Z} S(a, z) \quad \forall a, a' \in A$$

Dieses Präferenzprinzip heißt *Minimax-Regel* oder *Wald-Regel*.

Sei  $(A, Z, S)$  eine Entscheidungssituation.

Die Präferenzordnung  $\preceq$  auf  $A$  definiert durch

$$a \preceq a', \text{ falls } \sup_{z \in Z} S(a, z) \geq \sup_{z \in Z} S(a', z)$$

heißt *Minimax-* oder *Wald-Regel*.

# Beispiel

## Qualitätskontrolle:

$$S(a_1, p) = \begin{cases} 0 & p \leq 0,01 \\ 5000 & p > 0,01 \end{cases}$$

$$S(a_2, p) = \begin{cases} 200 & p \leq 0,01 \\ 0 & p > 0,01 \end{cases}$$

**Entscheidung:** Partie ablehnen ( $a_2$ ), da hierbei möglicherweise eintretender Schaden niedriger.

**Aber:** Generelle Ablehnung ist keine diskutabile Entscheidung.

# Definition

Sei  $(A, Z, S)$  eine Entscheidungssituation,  $S$  nach oben und unten beschränkt.

Eine Präferenzordnung  $\preceq$  auf  $A$  heißt

(a) *Minimin-Regel*, wenn für alle  $a, a' \in A$  gilt

$$a \succeq a' : \iff \inf_{z \in Z} S(a, z) \leq \inf_{z \in Z} S(a', z)$$

Gegenüber Minimax-Regel ist Minimin-Regel äußerst optimistisch,  
da Aktionen nach dem günstigsten Ergebnis beurteilt werden.

# Definition

Sei  $(A, Z, S)$  eine Entscheidungssituation,  $S$  nach oben und unten beschränkt.

(b) *Hurwicz-Regel mit Optimismusparameter*  $\lambda \in [0, 1]$ ,  
wenn für alle  $a, a' \in A$  gilt

$$\begin{aligned} a \succeq a' : & \iff (1 - \lambda) \sup_{z \in Z} S(a, z) + \lambda \inf_{z \in Z} S(a, z) \\ & \leq (1 - \lambda) \sup_{z \in Z} S(a', z) + \lambda \inf_{z \in Z} S(a', z) \end{aligned}$$

zum Beispiel - Entscheidungsmodell:

$A \setminus Z$	$z_1$	$z_2$	$z_3$	max	min	$0.5 \max + 0.5 \min$
$a_1$	3	2	5	5	2	3.5
$a_2$	3	3	2.5	3	2.5	2.75
$a_3$	4	3	2	4	2	3
$a_4$	2	1	5	5	1	3

nach **Minimax-Regel**:  $a_1$  und  $a_4$  schlechteste Aktionen

nach **Minimin-Regel**:  $a_4$  optimale Aktion

nach **Hurwicz-Regel**: abhängig vom Parameter  $\lambda$  (hier:  $\lambda = 0,5$  und damit die optimale Aktion  $a_2$ .)

### Weitere Präferenzregel:

Welcher Schaden muss auf jeden Fall in Kauf genommen werden bei gegebenem Zustand  $z$ ?

$$\inf_{\hat{a} \in A} S(\hat{a}, z) \text{ mit } z \text{ fest}$$

ist *unvermeidbarer Schaden* bei  $Z$ .

**Daher:** Zerlegung des Schadens bei  $a \in A$  in *unvermeidbaren* und *vermeidbaren* Schaden, also

$$S(a, z) = \underbrace{\inf_{\hat{a} \in A} S(\hat{a}, z)}_{\text{unvermeidbar}} + \underbrace{S(a, z) - \inf_{\hat{a} \in A} S(\hat{a}, z)}_{\text{vermeidbar}}$$

# Definition

Die Funktion  $R : A \times Z \rightarrow \mathbb{R}$  mit

$$R(a_i, z) = S(a_i, z) - \inf_{\hat{a} \in A} S(\hat{a}, z)$$

bezeichnet man als *Regretfunktion*.

Wendet man die Minimax-Regel auf die Regretfunktion an, so erhält man die

*Minimax-Regret-* oder *Savage-Niehans-Regel*

**Voraussetzung:**  $\inf_{\hat{a} \in A} S(\hat{a}, z^0) \neq -\infty$

# Definition

Sei  $(A, Z, S)$  eine Entscheidungssituation,  $S(\cdot, z)$  nach unten beschränkt für jedes  $z \in Z$ . Eine Präferenzordnung  $\preceq$  heißt *Minimax-Regret-/* oder *Savage-Niehans-Regel*, wenn für alle  $a, a' \in A$ :

$$a \preceq a' : \iff \sup_{z \in Z} R(a, z) \geq \sup_{z \in Z} R(a', z)$$

gilt.

## Bsp. - Regretfunktion

Für die Schadensmatrix von zuvor haben wir

$A \setminus Z$	$z_1$	$z_2$	$z_3$
$a_1$	3	2	5
$a_2$	3	3	2.5
$a_3$	4	3	2
$a_4$	2	1	5
min	2	1	2

zu

$A \setminus Z$	$z_1$	$z_2$	$z_3$	max
$a_1$	1	1	3	3
$a_2$	1	2	0.5	2
$a_3$	2	2	0	2
$a_4$	0	0	3	3

Nach der Minimax-Regret-Regel sind damit die Aktionen  $a_2$  und  $a_3$  optimal.

Für das weitere Vorgehen ist es an dieser Stelle erforderlich nachzuweisen, dass es sich bei den angegebenen "Präferenzordnungen" tatsächlich um Präferenzordnungen handelt.

Dies ergibt sich jedoch aus folgendem allgemeinen Sachverhalt:

Sei  $\succeq$  eine Relation auf einer Menge  $A$  und sei  $f : A \rightarrow \mathbb{R}$  mit

$$a \succeq a' \iff f(a) \leq f(a'),$$

so ist  $\succeq$  reflexiv, transitiv und vollständig, also Präferenzordnung. Man sagt,  $f$  repräsentiert die Präferenzrelation  $\preceq$ .

Es ist auch zu prüfen, ob die vorliegenden Präferenzregeln dem Dominanzprinzip genügen.

Dabei kann man ausnützen, dass jeweils mit einer geeigneten Funktion  $f$  für alle  $a, a' \in A$  gilt (Bemerkung 1):

$$a \succeq a' \iff f(a) \leq f(a')$$

Es ist also jeweils zu zeigen:

$$S(a, z) \leq S(a', z) \text{ für alle } z \in Z \Rightarrow f(a) \leq f(a')$$

(Somit: dominiert Aktion  $a$  die Aktion  $a'$ , folgt  $f(a) \leq f(a') \Leftrightarrow a \succeq a'$ , s.o.)

Gilt bei den angegebenen Präferenzrelationen:

“ $S(a, z) \leq S(a', z)$  für alle  $z \in Z \Rightarrow f(a) \leq f(a')$ “

(a) Bei der Minimax-Regel kann man  $f_1(a) = \sup_{z \in Z} S(a, z)$

setzen

und es folgt unmittelbar.

(b) Bei der Minimin-Regel folgt dies ebenso mit

$f_2(a) = \inf_{z \in Z} S(a, z)$

(c) Bei der Hurwicz-Regel folgt dies für  $f_3 = (1 - \lambda)f_1 + \lambda f_2$   
aus

der Eigenschaft für  $f_1$  und  $f_2$ .

Gilt bei den angegebenen Präferenzrelationen:

“ $S(a, z) \leq S(a', z)$  für alle  $z \in Z \Rightarrow f(a) \leq f(a')$ “

(d) Bei der Minimax-Regret-Regel kann man

$f_4(a) = \sup_{z \in Z} R(a, z)$  setzen. Aus

$$S(a, z) \leq S(a', z) \text{ für alle } z \in Z$$

folgt

$$S(a, z) - \inf_{\hat{a} \in A} S(\hat{a}, z) \leq S(a', z) - \inf_{\hat{a} \in A} S(\hat{a}, z),$$

also

$$R(a, z) \leq R(a', z)$$

und damit auch

$$f_4(a) \leq f_4(a').$$

In vielen Fällen wird der Entscheidende gewisse Vorstellungen darüber haben, wie häufig einzelne Zustände auftreten, bzw. wie "wahrscheinlich" die Zustände sind. Bei den bisherigen Regeln wurden alle Zustände gleich berücksichtigt, man wird jedoch intuitiv unwahrscheinliche Zustände bei der Entscheidung weniger stark in die Beurteilung der Aktionen eingehen lassen.

⇒ *Entscheidender verfügt über Kenntnis über Wahrscheinlichkeitsverteilung der Zustände.*

## **Damit:**

Zustandsraum  $Z$  wird zu Wahrscheinlichkeitsraum  $(Z, \mathcal{A}(Z), \pi)$ .

$\pi$  ist Wahrscheinlichkeitsmaß auf Zustandsraum und kann “subjektiv“ oder “objektiv“ sein.

Damit wird für jede Aktion  $a \in A$  der Schadensverlauf bezüglich  $z \in Z$  eine Zufallsvariable

$$S(a, \cdot) : (Z, \mathcal{A}(Z), \pi) \rightarrow \mathbb{R}.$$

Der Vergleich zweier Aktionen  $a$  und  $a'$  sollte damit auf dem Schadensverlauf, also dem Vergleich der Zufallsvariablen  $S(a, \cdot)$  und  $S(a', \cdot)$  beruhen.

## **Vergleichen von Zufallsvariablen?**

Berücksichtigung der gesamten Wahrscheinlichkeitsverteilung ist u. U. schwierig.

Ansatz: Vergleichen von Kennzahlen (Erwartungswert, Varianz. etc)

(Beispiel: Markowitz)

# Beispiel: Vergleich von Erwartungswerten

Erwartungswert  $E(S(a, \cdot))$  ist erwarteter ("mittlerer") Schaden bei Aktion  $a$

**Damit:**

Beurteilung der Aktionen bezüglich erwartetem Schaden

$$a \succeq a' \Leftrightarrow E(S(a, \cdot)) \leq E(S(a', \cdot))$$

Der erwartete Schaden bei Aktion  $a$  ist kleiner oder gleich dem erwarteten Schaden bei Aktion  $a'$ .

# Definition

Sei  $(A, Z, S)$  eine Entscheidungssituation,  $(Z, \mathcal{A}(Z), \pi)$  ein Wahrscheinlichkeitsraum, also  $\pi$  ein Wahrscheinlichkeitsmaß auf  $Z$ , derart dass

$$S(a, \cdot) : (Z, \mathcal{A}(Z), \pi) \rightarrow \mathbb{R}$$

für jedes  $a \in A$  eine Zufallsvariable ist, deren Erwartungswert existiert.

Die Präferenzordnung  $\succeq_{\pi}$  auf  $A$  mit

$$a \succeq_{\pi} a' : \iff E[S(a, \cdot)] \leq E[S(a', \cdot)]$$

heißt *Bayes-Regel* oder *Erwartungswertregel bzgl. der a-priori-Verteilung  $\pi$* .

Es folgt, dass  $\succ_{\pi}$  eine Präferenzordnung ist. Ebenso ist unmittelbar ersichtlich, dass die Bayes-Regel dem Dominanzprinzip genügt. Hat man keine konkrete Vorstellung über eine a-priori-Verteilung, so lässt sich die Bayes-Regel anwenden, indem man davon ausgeht, dass alle Zustände gleichwahrscheinlich sind. Damit ist dann  $(Z, \mathcal{A}(Z), \pi)$  ein Laplacescher Wahrscheinlichkeitsraum. Die Bayes-Regel bei Laplacescher a-priori-Verteilung heißt auch *Laplace-Regel*.

Bei der Schadensmatrix gehe man von der a-priori-Verteilung  $\pi = (\frac{1}{2}, \frac{1}{3}, \frac{1}{6})$  für die Zustände  $z_1, z_2, z_3$  aus.

$A \setminus Z$	$z_1$	$z_2$	$z_3$		$E(S(a_i, \cdot))$
$a_1$	3	2	5	$\frac{1}{2} \cdot 3 + \frac{1}{3} \cdot 2 + \frac{1}{6} \cdot 5$	3
$a_2$	3	3	2,5	$\frac{1}{2} \cdot 3 + \frac{1}{3} \cdot 3 + \frac{1}{6} \cdot 2,5$	$\frac{35}{12}$
$a_3$	4	3	2	$\frac{1}{2} \cdot 4 + \frac{1}{3} \cdot 3 + \frac{1}{6} \cdot 2$	$3\frac{1}{3}$
$a_4$	2	1	5	$\frac{1}{2} \cdot 2 + \frac{1}{3} \cdot 1 + \frac{1}{6} \cdot 5$	$\frac{13}{6}$
$\Pi_i$	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{6}$		

Man erhält als Bayes-Regel:

$$a_4 \succ a_2 \succ a_1 \succ a_3.$$

Bei der Bayes-Regel wird nicht die volle Information benutzt, die die a-priori-Verteilung auf  $Z$  liefert. Z.B. könnte man auch die Streuung und höhere Momente berücksichtigen. Im weitesten Sinne müsste bei dem Vergleich zweier Aktionen  $a$  und  $a'$  die gesamte Information, die in den Zufallsvariablen  $S(a, \cdot)$  und  $S(a', \cdot)$  vorhanden ist, herangezogen werden.

Somit: Die Aktion  $a$  wird der Aktion  $a'$  vorgezogen, da die Zufallsvariable  $S(a, \cdot)$  bei der a-priori-Verteilung  $\pi$  einen günstigeren Verlauf als  $S(a', \cdot)$  hat. Man benötigt also letztlich ein Kriterium, anhand dessen man sagen kann, welcher der günstigere Verlauf bei zwei Zufallsvariablen ist, also eine Präferenzrelation auf der Menge

$$\{S(a, \cdot) \mid a \in A\}$$

der Zufallsvariablen unter Berücksichtigung der a-priori-Verteilung.

Durch die Annahme einer a-priori-Verteilung auf  $Z$  wird damit noch keine Entscheidung unmittelbar induziert, sondern nur die Entscheidung "auf eine andere Ebene gehoben". Der Vergleich zwischen einzelnen Aktionen wird nun aufgrund der Verteilung für die möglicherweise auftretenden Schäden durchgeführt. Dadurch wird die zusätzliche Information mitverwertet. Beim Bayes-Verfahren erfolgt dann die Auswertung durch die Berechnung des Erwartungswertes. Eine Möglichkeit, zu einem umfassenderen Vergleichskriterium zu kommen, erhält man durch die Analyse der Verteilungsfunktionen der Zufallsvariablen.